

УДК 004.4:519.87

DOI 10.47049/2226-1893-2023-4-207-220

## РІШЕННЯ ДВОЕТАПНОЇ ТРАНСПОРТНОЇ ЗАДАЧІ З ВИКОРИСТАННЯМ БІБЛІОТЕКИ PULP МОВИ PYTHON

**М.В. Розум**

к.ф.-м.н., доцент кафедри «Технічна кібернетика й інформаційні технології  
ім. проф. Р.В. Меркта»  
ORCID:0000-0002-9459-8044

**І.Г. Бугаєва**

к.т.н, доцент кафедри «Технічна кібернетика й інформаційні технології  
ім. проф. Р.В. Меркта»  
ORCID:0000-0002-2839-9266

*Одеський національний морський університет, Одеса, Україна*

**Анотація.** У статті розглянуто побудову математичної моделі двоетапної транспортної задачі. Наведений приклад розв'язання двоетапної транспортної задачі з додатковими умовами: можливі безпосередні поставки продукції від виробників до споживачів, перевезення продукції між проміжними базами є недопустимим, в незбалансованій задачі продукція деяких окремих виробників повинна бути вивезена повністю. Наведено рішення такої задачі з використанням вирішувача CBC бібліотеки Python. Показана ефективність отриманого рішення порівняно зі стандартним рішенням транспортних задач методом потенціалів з побудовою початкового опорного плану, наприклад, методом мінімальної вартості.

**Ключові слова:** транспортна задача, лінійне програмування, математична модель, зовнішній вирішувач, комп'ютерна модель.

UDC 004.4:519.87

DOI 10.47049/2226-1893-2023-4-207-220

## SOLUTION OF THE TWO-STAGE TRANSPORTATION PROBLEM WITH USING THE PULP LIBRARY OF THE PYTHON LANGUAGE

**M.V. Rozum**

Ph.D., Docent of the Department «Technical Cybernetics and Information Technologies  
named after prof. R.V. Merkt»  
ORCID:0000-0002-9459-8044

**I.H. Buhaieva**

Ph.D., Docent of the Department «Technical Cybernetics and Information Technologies  
named after prof. R.V. Merkt»  
ORCID:0000-0002-2839-9266

*Odessa National Maritime University*

**Abstract.** The article considers the construction of a mathematical model of a two-stage transport problem. The given example of solving a two-stage transport problem with additional conditions: direct deliveries of products from manufacturers to consumers are possible, transportation of products between intermediate bases is inadmissible, in an unbalanced problem, the products of some individual manufacturers must be exported in full. The solution of such a problem is presented using the CBC solver of the Python library. The effectiveness of the obtained solution compared to the standard solution of transport problems by the method of potentials with the construction of an initial reference plan, for example, by the method of minimum cost, is shown.

**Keywords:** transportation problem, linear programming, mathematical model, external solver, computer model.

**Вступ.** Вагомою складовою ефективності економічної діяльності є раціональне перевезення сировини, матеріалів, готової продукції тощо. Транспортна задача відноситься до спеціального класу задач лінійного програмування, до яких зводиться аналіз практичних моделей управління і планування. Призначення класичної транспортної задачі – визначення обсягів перевезення з пунктів відправлення в пункти призначення з мінімальною сумарною вартістю перевезення. Двохетапна транспортна задача або задача з проміжними пунктами відповідає ситуації, коли перевезення продукції виконується не безпосередньо від постачальника до споживача, а через деякі проміжні пункти. В якості проміжних пунктів можуть виступати прикордонні митні термінали, морські порти тощо.

Розв'язання задачі можна розбити на п'ять основних етапів: отримання опису проблеми, формулювання економіко-математичної моделі, рішення математичної задачі, виконання постоптимального аналізу, подання рішення та аналіз. Але розглянутий процес не є лінійним. Наприклад, після формулювання і рішення задачі часто розглядається обґрунтованість отриманого рішення при консультації з особою, яка надала опис проблеми. Або якщо отримали рішення, яке не задовольняє замовника, ймовірно треба змінити чи оновити формулювання для того, щоб включити до нього нове розуміння реальної проблеми. Цей процес можна зобразити у вигляді схеми методології дослідження операцій (рис. 1).

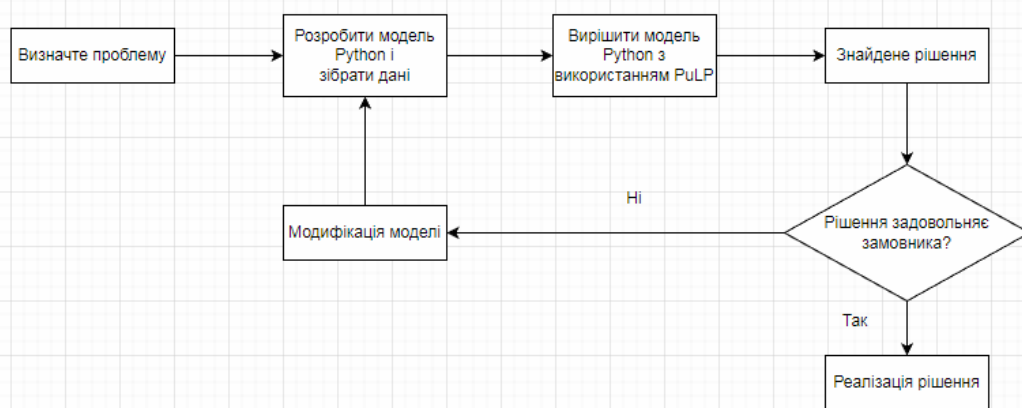


Рис. 1. Методологія дослідження операцій

Процес моделювання починається з чіткого опису моделі, потім за допомогою математичних методів формується математична модель і розробляється програма. Розробник моделі вирішує її з використанням комп'ютерних програм. Отримане рішення перетворюється в рішення з точки зору опису моделі.

**Метою статті** є дослідження ефективності використання мови Python та її бібліотеки PuLP в процесі моделювання двохетапних транспортних задач.

**Аналіз досліджень і публікацій.** В роботах [1; 2; 3; 4; 5] розглянута постановка класичної транспортної задачі, знаходження опорних планів, описаний метод потенціалів знаходження розв'язків транспортної задачі, розглянуті альтернативний оптимум та вироджуваність, обмеження на пропускну здатність. В роботі [6] наведено приклад рішення транспортної задачі з обмеженнями перевезення вантажу від постачальника до споживача з отриманням альтернативного рішення. В статті [7] розроблений програмний додаток для рішення транспортної задачі методом потенціалів. Програмне забезпечення реалізоване за допомогою веб-технологій HTML, CSS, Javascript і надає можливість в інтерактивному режимі вивчити всі етапи рішення задачі. В роботі [8] розглядається алгоритм переходу від двохетапної задачі з проміжними пунктами до одноетапної транспортної задачі, для визначення опорного розв'язку застосували метод північно-західного кута, для знаходження рішення – метод потенціалів. В статті [9] наведено демонстраційний приклад з результатами розрахунку двоетапної транспортної задачі з викорис-

танням AMPL за допомогою програми gurobi для випадку  $\sum_{i=1}^m x_{ik} = \sum_{j=1}^n x_{kj}$ ,  $k = \overline{1, p}$ ,

$i = \overline{1, m}$ ,  $j = \overline{1, n}$ . В роботі [10] на прикладі освоєння вантажних перевезень при оптимізації режиму взаємодії двох видів транспорту показано рішення двоетапної транспортної задачі засобами MS Excel за умовою заборони перевезення безпосередньо від постачальників до споживачів. В статті [11] розроблено математичні моделі, методи та алгоритми розв'язання неперервних багатоетапних задач розміщення підприємств з неперервно-розподіленим ресурсом.

**Виклад основного матеріалу.** Нехай в  $m$  пунктах постачання  $A_1, A_2, \dots, A_m$  є відповідно  $a_1, a_2, \dots, a_m$  одиниць продукції, яку необхідно перевезти до проміжних пунктів  $D_1, D_2, \dots, D_p$ , місткості сховищ (складських приміщень) яких становлять  $d_1, d_2, \dots, d_p$ , а потім доставити її споживачам  $B_1, B_2, \dots, B_n$ , потреби яких становлять  $b_1, b_2, \dots, b_n$ . Відомі також витрати на перевезення одиниці продукції від кожного постачальника до проміжних пунктів —  $c'_{jk}$  ( $i = 1, 2, \dots, m, k = 1, 2, \dots, p$ ) та від посередників до споживачів —  $c''_{kj}$  ( $k = 1, 2, \dots, p, j = 1, 2, \dots, n$ ). Потрібно визначити оптимальну схему перевезень продукції з мінімальними сумарними витратами.

*Математична модель.*

Якщо обсяг продукції, що перевозиться від  $i$ -го постачальника до  $k$ -ої фірми, позначити через  $x'_{ik}$  ( $i = 1, 2, \dots, m, k = 1, 2, \dots, p$ ), а обсяг продукції, що перевозиться від  $k$ -ої фірми  $j$ -му споживачеві – через  $x''_{kj}$  ( $k = 1, 2, \dots, p, j = 1, 2, \dots, n$ ), то математична модель задачі матиме вигляд

$$Z = \sum_{i=1}^m \sum_{k=1}^p c'_{ik} x'_{ik} + \sum_{k=1}^p \sum_{j=1}^n c''_{kj} x''_{kj} \rightarrow \min$$
$$\sum_{k=1}^p x'_{ik} = a_i, \quad i = \overline{1, m},$$
$$\sum_{k=1}^p x''_{kj} = b_j, \quad j = \overline{1, n},$$
$$\sum_{i=1}^m x'_{ik} = \sum_{j=1}^n x''_{kj} = d_k, \quad k = \overline{1, p},$$
$$x'_{ik} \geq 0, \quad x''_{kj} \geq 0, \quad i = \overline{1, m}, \quad j = \overline{1, n}, \quad k = \overline{1, p}.$$

Мова програмування Python має бібліотеки для вирішення задач лінійного програмування, особливим випадком яких є транспортні задачі. Вирішимо цю модель за допомогою бібліотеки PuLP. PuLP [12] – безкоштовне програмне забезпечення з відкритим кодом для моделювання задач лінійного програмування, написане на мові програмування Python. Воно використовується для опису задач оптимізації у вигляді математичних моделей. Потім PuLP може викликати будь-який з численних зовнішніх вирішувачів (CBC, GLPK, CPLEX, Gurobi тощо) для вирішення цієї моделі, а потім використовувати команди Python для управління і відображення рішення. Для установки бібліотеки PuLP в ОС Windows застосовується система управління python-пакетами pip:

```
pip install pulp.
```

Для створення нових змінних застосовується клас LpVariable(), наприклад  $x = \text{LpVariable}("x", 0, 100)$ ,  $y = \text{LpVariable}("y", 0, 50)$ , для створення нової задачі лінійного програмування – клас LpProblem():  $\text{prob} = \text{LpProblem}("myTask", \text{LpMinimize})$ . Створені обмеження додаються в задачу, наприклад  $\text{prob} += x + y \leq 1000$ . Цільова функція також додається в задачу:  $\text{prob} += 25 * x + 10 * y$ .

Для вирішення задачі використовуємо вирішувач CBC, який встановлено по замовчанню  $\text{status} = \text{prob.solve}()$ .

*Приклад проведення вирішення двоетапної транспортної задачі.*

*Опис проблеми.* На ринку є 4 виробники  $A_1, A_2, A_3, A_4$  деякої однорідної продукції. За звітний період підприємства  $A_1, A_2, A_3, A_4$  виготовляють продукцію в обсягах відповідно 75, 15, 40, 15 одиниць. Ця продукція відправляється на дві проміжні бази  $D_1$  і  $D_2$ , місткість складських приміщень яких складає 75 од. кожної, а потім – до двох споживачів  $B_1, B_2$ , попит кожного з яких становить відповідно 45 і 55 одиниць. Вартості перевезень одиниці продукції (в умовних одиницях) від виробників на проміжні бази, а потім — з проміжних баз до споживачів наведені в табл. 1 і табл. 2.

Таблиця 1

Виробник	Вартість перевезення одиниці продукції від виробника на проміжну базу, ум. од.	
	$D_1$	$D_2$
$A_1$	3	7
$A_2$	5	6
$A_3$	4	9
$A_4$	8	11

Таблиця 2

Проміжна база	Вартість перевезення одиниці продукції з проміжної бази до споживачів, ум. од.	
	$B_1$	$B_2$
$D_1$	3	7
$D_2$	9	12

Крім того, за індивідуальними контрактами можливі також безпосередні поставки продукції від другого виробника до другого споживача. Вартість транспортування одиниці продукції за маршрутом  $A_2B_2$  складає 2 ум. од. Перевезення продукції з однієї проміжної бази на іншу є недопустимим. Додаткова умова: продукцію першого і третього виробників вивезти повністю.

Визначити оптимальний план перевезення продукції, за якого загальні транспортні витрати були б найменшими.

*Математична модель.*

Позначимо через  $x_{ik}^1$  ( $i = 1, 2, 3, 4; k = 1, 2$ ) обсяг перевезень продукції від  $i$ -го виробника до  $k$ -ї проміжної бази,  $x_{kj}^2$  ( $k = 1, 2; j = 1, 2$ ) обсяг перевезень продукції від  $k$ -ї проміжної бази до  $j$ -го споживача,  $x'_{22}$  обсяг безпосереднього перевезення продукції від другого виробника до другого споживача.

Специфіка даної задачі:

$$1) \sum_{i=1}^4 a_i = 145 > 100 = \sum_{j=1}^2 b_j \quad - \text{ маємо незбалансовану задачу, тобто}$$

виробники виробляють більше продукції, ніж сумарна потреба в ній, але продукція за умовами задачі першого і третього виробників повинна бути вивезена повністю.

$$2) \sum_{i=1}^4 a_i = 145 < \sum_{k=1}^2 d_k = 150, \text{ тобто місткість проміжних баз повністю не}$$

використовуватиметься.

3)  $\sum_{j=1}^2 b_j = 100 < \sum_{k=1}^2 d_k = 150$ , тобто місткість проміжних баз повністю не

використовуватиметься.

Запишемо економіко-математичну модель задачі.

Знайти  $x_{ik}^1 \geq 0$ ,  $x_{kj}^2 \geq 0$   $i = 1, 2, 3, 4; k = 1, 2; j = 1, 2$ , що належать області допустимих рішень, визначеної умовами

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^2 x_{ik}^1 &\leq a_i, \\ \sum_{k=1}^2 x_{kj}^2 &= b_j, \\ \sum_{i=1}^4 x_{ik}^1 &\leq \sum_{j=1}^2 d_k, \\ \sum_{j=1}^2 x_{kj}^2 &\leq \sum_{j=1}^2 d_k, \\ \sum_{k=1}^2 x_{1k}^1 &= 75, \quad \sum_{k=1}^2 x_{3k}^1 = 40, \\ i &= 2, 4; \quad j = 1, 2; \quad k = 1, 2 \end{aligned}$$

і мінімізують сумарні витрати на перевезення продукції

$$Z = \sum_{i=1}^4 \sum_{k=1}^2 c_{ik}^1 x_{ik}^1 + \sum_{k=1}^2 \sum_{j=1}^2 c_{kj}^2 x_{kj}^2 + 2x'_{22} \rightarrow \min,$$

$$\text{де } a = (75; 15; 40; 15), \quad b = (45; 55), \quad C^1 = \begin{pmatrix} 3 & 7 \\ 5 & 6 \\ 4 & 9 \\ 8 & 11 \end{pmatrix}, \quad C^2 = \begin{pmatrix} 3 & 7 \\ 9 & 12 \end{pmatrix}, \quad d = (75; 75).$$

Для зручності матрицю вартості розташуємо у вигляді таблиці 3. Для збалансованості задачі введемо фіктивного третього споживача  $B_3$  з попитом  $145-100=45$  одиниць продукції. Вартість перевезення до цього споживача дорівнює 0.

Таблиця 3

	$D_1$	$D_2$	$B_1$	$B_2$	$B_3$	Пропозиція
$A_1$	3	7				75
$A_2$	5	6		2		15
$A_3$	4	9				40
$A_4$	8	11				15
$D_1$	0		3	7	0	75
$D_2$		0	9	12	0	75
Попит	75	75	45	55	45	

Темні клітинки означають, що перевезення між відповідними пунктами заборонене.

*Побудова комп'ютерної моделі на мові Python з використанням PuLP*

Спочатку імпортуємо всі класи та функції з PuLP  
from pulp import \*

Для оцінки швидкості роботи імпортуємо модуль time  
import time

Далі визначимо вузли (виробники, проміжні бази, споживачі) та їх потужності

```
Vur_Bazu = ["A1", "A2", "A3", "A4", "D1", "D2"]
supply = {"A1": 75, "A2": 15, "A3": 40, "A4": 15, "D1": 75, "D2": 75}
```

```
Bazu_Spoj = ["D1", "D2", "B1", "B2", "B3"]
demand = {"D1": 75, "D2": 75, "B1": 45, "B2": 55, "B3": 45}
```

Далі введемо матрицю вартості. Для того, щоб показати що перевезення між відповідними пунктами заборонене, введемо в цю матрицю дуже велике число порівняно з іншими числами матриці, наприклад 1000000.

```
costs = [ # Bazu_Spoj
# D1 D2 B1 B2 B3
[3, 7, 1000000, 1000000, 1000000], # A1 Vur_Bazu
[5, 6, 1000000, 2, 1000000], # A2
[4, 9, 1000000, 1000000, 1000000], # A3
[8, 11, 1000000, 1000000, 1000000], # A4
[0, 1000000, 3, 7, 0], # D1
[1000000, 0, 9, 12, 0], # A2
]
```

Списки `Vur_Bazu` (вузли пропозиції) та `Bazu_Spoj` (вузли попиту) додаються для створення великого списку (всіх вузлів) та вводяться в функцію `makeDict PuLP`.

```
costs = makeDict([Vur_Bazu, Bazu_Spoj], costs, 0)
```

Другий параметр – це матриця витрат, а останній параметр встановлює стандартне значення для вартості дуги. Після створення матриці вартості під час виклику `costs["A1"]["D1"]` він поверне вартість транспортування з від виробника  $A_1$  до проміжної бази  $D_1$ . Якщо викликається `costs["A5"]["D2"]`, він поверне 0, оскільки це значення за замовчуванням.

Розрахуємо швидкість виконання програми. Для цього запустимо таймер:  
`start = time.time()`

Змінна `prob` створюється за допомогою функції `LpProblem`, яка має два параметри: перший – назва задачі (моделі), другий – тип оптимізації (`LpMinimize`, `LpMaximize`). Для транспортних задач вказуємо `LpMinimize`

```
prob = LpProblem("Transport Problem", LpMinimize)
```

Далі створимо список кортежів, в якому зберігаються всі шляхи

```
Routes = [(i, j) for i in Vur_Bazu for j in Bazu_Spoj]
```

За допомогою класу `LpVariable` створюємо словник `vars`, що містить змінні нашої задачі  $x_{ij}$ . Він має п'ять параметрів: перший – назва, другий – кортеж, який складається з ключем словників `Vur_Bazu`, `Bazu_Spoj`, третій – нижня межа – нуль, четвертий – верхня межа – `None` (відсутня), п'ятий – тип даних (`LpContinuous`, `LpInteger`, значення за замовчуванням – `LpContinuous`), в нашій задачі змінні визначаються як цілі числа. Ключами словника є ім'я виробника, потім ім'я споживача (`["A1"]["D1"]`) і дані `Route_Tuple`, наприклад, `["A1"]["D1"]` : Шлях `A1_D1`.

```
vars = LpVariable.dicts("Шлях", (Vur_Bazu, Bazu_Spoj), 0, None, LpInteger)
```

Цільова функція додається до змінної `prob` за допомогою списку, другий параметр – рядок, який пояснює, що вона робить

```
prob += (  
    lpSum([vars[i][j] * costs[i][j] for (i, j) in Routes]),  
    "Sum_of_Transporting_Costs",  
)
```

Далі введемо обмеження задачі  
`for i in Vur_Bazu:`



```
prob += (  
    lpSum([vars[i][j] for j in Bazu_Spoj]) == supply[i],  
    f"Sum_of_Products_out_Vur_Bazu{i}",  
)
```

```
for j in Bazu_Spoj:  
    prob += (  
        lpSum([vars[i][j] for i in Vur_Bazu]) == demand[j],  
        f"Sum_of_Products_into_Bazu_Spoj{j}",  
    )
```

Обмеження типу  $x_{ij} \geq 0$  було додано до моделі при визначенні змінних.

Тепер, коли всі дані про задачу введені, функцію `writeLP()` можна використовувати для копіювання цієї інформації у файл `.lp` до каталогу, з якого запускається блок коду. Після успішного виконання коду можна відкрити цей `.lp`-файл у текстовому редакторі, щоб побачити, що зробили попередні кроки.

```
prob.writeLP("Trans_Model.lp")
```

Створена модель вирішується за допомогою вирішувача, який вибирає PuLP. Вхідні дужки після `solve()` в цьому випадку залишаються порожніми, проте їх можна використовувати для вказівки того, який вирішувач хоче використовувати користувач (наприклад, `prob.solve(CPLEX())`):

```
prob.solve()
```

Результати виклику вирішувача треба відобразити у вигляді статусу виконання. Статус може приймати значення "Not Solved", "Infeasible", "Unbounded", "Undefined" or "Optimal". Значення `prob.status` повертається у вигляді цілого числа, яке необхідно перетворити на його текстове значення за допомогою словника `LpStatus`:

```
print("Status:", LpStatus[prob.status])
```

Далі друкуємо змінні та їх оптимальні значення

```
print("---- Оптимальний план: ----")  
for i in prob.variables():  
    print(i.name, "=", i.varValue)
```

Та виводимо мінімальне значення цільової функції за допомогою функції `value()`. Це гарантує, що отримане число буде виведено в десятковому, а не в експоненційному форматі:

```
print("Транспортні витрати = ", value(prob.objective))
```

Наприкінці підрахуємо та роздрукуємо швидкість виконання програми  
stop = time.time()

print("Час виконання програми:", stop - start)

Результат розв'язання задачі показано на рис. 2.

*Аналіз розв'язку.*

```
Status: Optimal
---- Оптимальний план: ----
Шлях_A1_B1 = 0.0
Шлях_A1_B2 = 0.0
Шлях_A1_B3 = 0.0
Шлях_A1_D1 = 35.0
Шлях_A1_D2 = 40.0
Шлях_A2_B1 = 0.0
Шлях_A2_B2 = 15.0
Шлях_A2_B3 = 0.0
Шлях_A2_D1 = 0.0
Шлях_A2_D2 = 0.0
Шлях_A3_B1 = 0.0
Шлях_A3_B2 = 0.0
Шлях_A3_B3 = 0.0
Шлях_A3_D1 = 40.0
Шлях_A3_D2 = 0.0
Шлях_A4_B1 = 0.0
Шлях_A4_B2 = 0.0
Шлях_A4_B3 = 0.0
Шлях_A4_D1 = 0.0
Шлях_A4_D2 = 15.0
Шлях_D1_B1 = 45.0
Шлях_D1_B2 = 30.0
Шлях_D1_B3 = 0.0
Шлях_D1_D1 = 0.0
Шлях_D1_D2 = 0.0
Шлях_D2_B1 = 0.0
Шлях_D2_B2 = 10.0
Шлях_D2_B3 = 45.0
Шлях_D2_D1 = 0.0
Шлях_D2_D2 = 20.0
Транспортні витрати = 1205.0
Час виконання програми: 0.05000019073486328
```

*Рис. 2. Результат розв'язання двоетапної транспортної задачі*

Зобразимо рішення задачі графічним способом, де вузли – це виробники, проміжні бази та споживачі, а дуги – кількість продукції, яка перевозиться між відповідними вузлами (рис. 3).

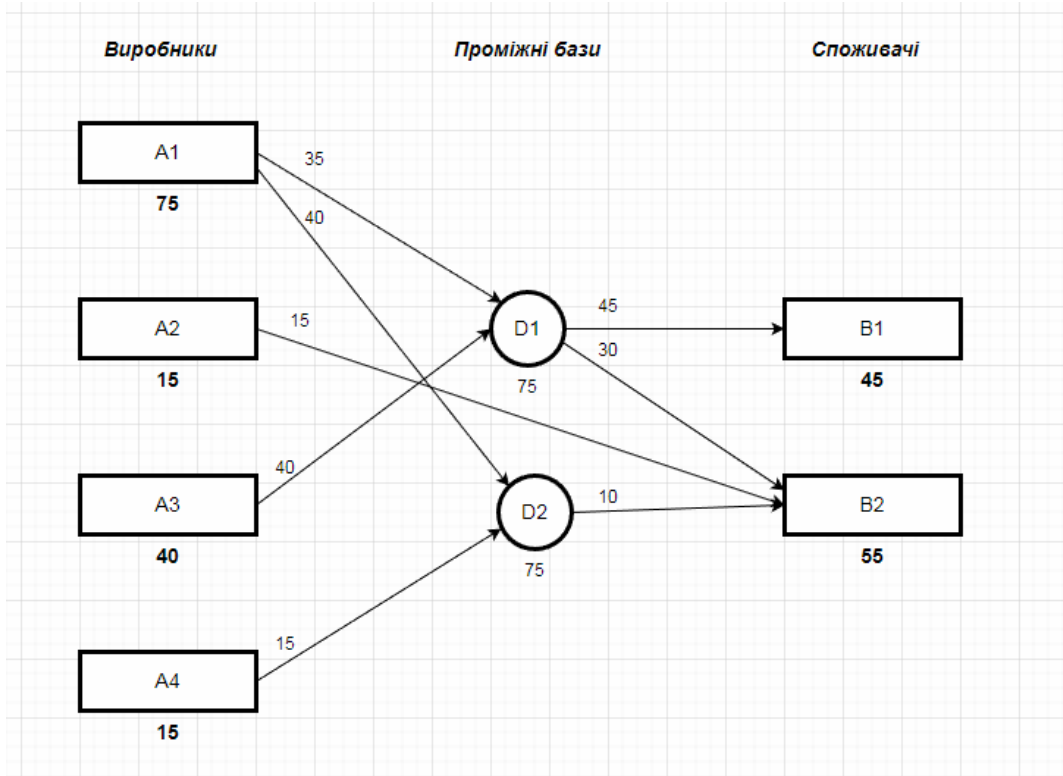


Рис. 3. Графічний запис оптимального плану перевезення

Продукція виробника  $A_1$  (75 од.) вивезена повністю: 35 од. на проміжну базу  $D_1$ , 40 од. на проміжну базу  $D_2$ . Загальна вартість перевезення від виробника  $A_1$  на проміжні бази  $D_1$  і  $D_2$  складає 385 ум. од.

Продукція виробника  $A_2$  (15 од.) вивезена повністю: 15 од. споживачу  $B_2$ , здійснений механізм прямої поставки. Вартість перевезення складає 30 ум. од.

Продукція виробника  $A_3$  (40 од.) вивезена повністю: 40 од. на проміжну базу  $D_1$ . Вартість перевезення складає 160 ум. од.

Продукція виробника  $A_4$  (15 од.) вивезена повністю: 15 од. на проміжну базу  $D_2$ . Вартість перевезення складає 165 ум. од.

Потужність проміжної бази  $D_1$  використовується повністю. Продукція на базу  $D_1$  постачається з пункту  $A_1$  в кількості 35 од., з пункту  $A_3$  в кількості 40 од.

Потужність проміжної бази  $D_2$  використовується не повністю. Продукція на базу  $D_2$  постачається з пункту  $A_1$  в кількості 40 од., з пункту  $A_4$  в кількості 15 од. Складські приміщення бази  $D_2$  в обсязі 20 од. не використані.

Споживачу  $B_1$  треба завозити продукцію з бази  $D_1$  в кількості 45 од., вартість перевезення складає 135 ум. од., споживачу  $B_2$  треба завозити продукцію з бази  $D_1$  в кількості 30 од., з бази  $D_2$  в кількості 10 од., вартість перевезення складає 330 ум. од. Мінімальні транспортні витрати при такому плані перевезення складають 1205 ум. од. З бази  $D_2$  не вивезена продукція у розмірі 45 од. по причині незбалансованості транспортної задачі.

Схеми (рис.1, рис.3) побудовані авторами за допомогою програми draw.io.

**Висновки.** Побудована математична модель двохетапної транспортної задачі з додатковими умовами:

- 1) існує пряме перевезення від виробника до споживача;
- 2) задача незбалансована з надлишком виробленої продукції;
- 3) продукція першого і третього виробників повинна бути вивезена повністю.

Побудована комп'ютерна модель двоетапної транспортної задачі, наведено її рішення, реалізоване в середовищі PyCharm, на мові Python з використання бібліотеки PuLP. Рішення є ефективним порівняно зі стандартним рішенням транспортних задач методом потенціалів з побудовою початкового опорного плану, наприклад методом мінімальної вартості. Час виконання програми 0,05 секунд.

## СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ

1. Дякон В.М., Ковальов Л.С. Математичне програмування. – К.: Вид-во Европ. ун-ту, 2007. – 497 с.
2. Зайченко Ю.П. Дослідження операцій. – К.: ЗАТ «ВІПОЛ», 2000. – 688 с.
3. Бех О.В. Математичне програмування: Навч. посібник / О.В. Бех, Т.А. Городня, А.Ф. Щербак. – Львів: Магнолія-2006, 2014. – 200 с.
4. Дзюбан І.Ю. Методи дослідження операцій / І.Ю. Дзюбан, О.Л. Жиров, О.Г. Охріменко. – К.: ІВЦ Видавництво «Політехніка», 2005. – 108 с.
5. Дослідження операцій в економіці: Підручник / За ред. І.К. Федоренко, О.І. Черняка. – К.: Знання, 2007. – 558 с.
6. Розум М.В. Транспортна задача з обмеженнями на пропускну спроможність // М.В. Розум. Зб. тез допов. 75 проф.-виклад. науково-технічна конф. (30 вересня 2022 р.) – Одеса, ОНМУ, 2022. – С.271-274.
7. Бугаєва І.Г., Розум М.В. Інтерактивне навчання рішенню транспортної задачі // І.Г. Бугаєва, М.В. Розум. Матеріали 5 міжнар. конф. «Адаптивні технології управління навчанням» Одеса, 23-25 жовтня 2019. – Одеса, 2019. – С.38-41.
8. Карагодова О.О., Кігель В.Р., Рожок В.Д. Дослідження операцій. – К.: Центр учбової літератури, 2007. – 256 с.
9. П.І. Стецюк, О.П. Бисага, С.С. Трегубенко. Двоетапна транспортна задача з обмеженням на кількість проміжних пунктів // Комп'ютерна математика. 2018, № 2, С.119-128.

10. Леснікова І.Ю., Халіпова Н.В., Терещенко М.В., Харченко Є.М., Єршова Н.М. Дослідження операцій у середовищі електронних таблиць Excel. – К.: Центр учбової літератури, 2007. – 186 с.
11. Us S.A., Koriashkina L.S. Stanina O.D. An optimal two-stage allocation of material flows in a transport-logistic system with continuously distributed resource // S.A. Us, L.S. Koriashkina, O.D. Stanina. *Радіоелектроніка, інформатика, управління*. 2019. № 1, С. 256-271.
12. Optimization with PuLP. URL: / <https://coin-or.github.io/pulp/> (дата звернення 01.09.2023).

## REFERENCES

1. Diakon V.M., Kovalov L.Ie. *Matematychnе prohramuvannia*. – К.: Vyd-vo Evrop. un-tu, 2007. – 497 p.
2. Zaichenko Yu.P. *Doslidzhennia operatsii*. – К.: ZAT «VIPOL», 2000.–688p.
3. Bekh O.V. *Matematychnе prohramuvannia: Navch. posibnyk* / O.V. Bekh, T.A. Horodnia, A.F. Shcherbak. – Lviv: Mahnoliia-2006, 2014. – 200 p.
4. Dziuban I.Iu. *Metody doslidzhennia operatsii* / I.Iu. Dziuban, O.L. Zhyrov, O.H. Okhrimenko. – К.: IVTs Vydavnytstvo «Politekhnikа», 2005. – 108 p.
5. *Doslidzhennia operatsii v ekonomitsi: Pidruchnyk* / Za red. I.K. Fedorenko, O.I. Cherniaka. – К.: Znannia, 2007. – 558 p.
6. Rozum M.V. *Transportna zadacha z obmezheniamy na propusknu spromozhnist* // M.V. Rozum. *Zb. tez dopov. 75 prof.-vyklad. naukovo-tekhnichna konf. (30 veresnia 2022 r.)* – Odesa, ONMU, 2022. – P.271-274.
7. Buhaieva I.H., Rozum M.V. *Interaktyvne navchannia rishenniu transportnoi zadachi*. // I.H. Buhaieva, M.V. Rozum. *Materialy 5 mizhnar. konf. «Adaptyvni tekhnologii upravlinnia navchanniam» Odesa, 23-25 zhovtnia 2019.* – Odesa, 2019. – P. 38-41.
8. Karahodova O.O., Kihel V.R., Rozhok V.D. *Doslidzhennia operatsii*. – К.: Tsentр uchbovoi literatury, 2007. – 256 p.
9. Stetsiuk P.I., Bysaha O.P., Trehubenko S.S. *Dvoetapna transportna zadacha z obmezheniam na kilkist promizhnykh punktiv* // *Kompiuterna matematika*. 2018, № 2, P.119-128.
10. Lesnikova I.Iu., Khalipova N.V., Tereshchenko M.V., Kharchenko Ye.M., Yershova N.M. *Doslidzhennia operatsii u seredovyshchi elektronnykh tablyts Excel*. – К.: Tsentр uchbovoi literatury, 2007. – 186 p.
11. Us S.A., Koriashkina L.S. Stanina O.D. An optimal two-stage allocation of material flows in a transport-logistic system with continuously distributed resource // S.A. Us, L.S. Koriashkina, O.D. Stanina. *Radioelektronika, informatyka, upravlinnia*. 2019. № 1, P. 256-271.
12. Optimization with PuLP. URL: / <https://coin-or.github.io/pulp/> (data zvernennia 01.09.2023).

---

---

*Стаття надійшла до редакції 12.11.2023*

**Посилання на статтю: Розум М.В., Бугасва І.Г.**Рішення двоетапної транспортної задачі з використанням бібліотеки PULP мови PYTHON // Вісник Одеського національного морського університету: Зб. наук. праць, 2023. № 4 (71). С. 207-220. DOI 10.47049/2226-1893-2023-4-207-220.

*Article received 12.11.2023*

**Reference a journalartic: Rozum M.V., Buhaiieva I.H.**Solution of the twostage transportation problem with using the pulp library of the python language // Herald of the Odesa national maritime university: Coll. scient. works, 2023. № 4 (71). P. 207-220. DOI 10.47049/2226-1893-2023-4-207-220.